

### 3 Orthogonalité dans l'espace

#### 3.1 Vecteurs orthogonaux

**Définition:**

Deux vecteurs de l'espace sont dits orthogonaux si l'un des deux vecteurs est nul ou si leurs directions sont orthogonales.

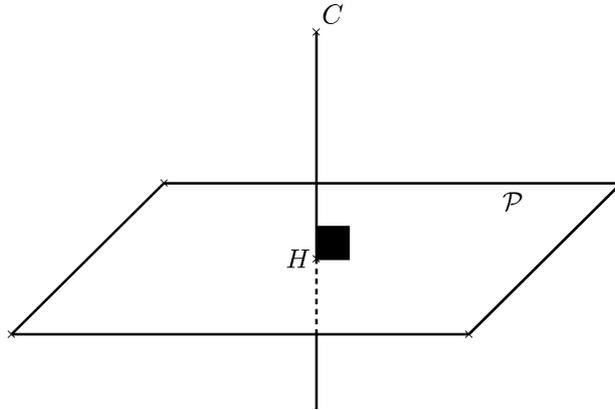
**Propriété:**

Deux vecteurs  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  sont orthogonaux si et seulement si  $\vec{u} \cdot \vec{v} = 0$ .

#### 3.2 Vecteur normal à un plan

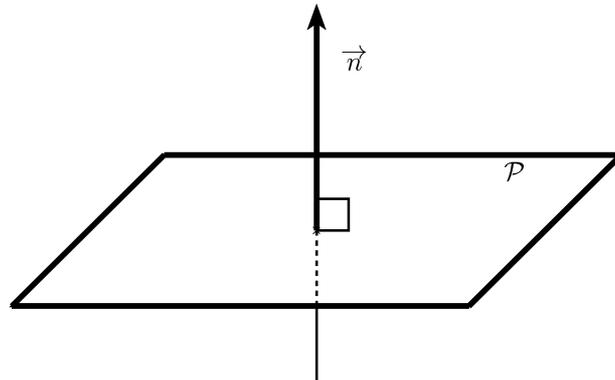
**Définition:**

Soit  $\mathcal{P}$  un plan de l'espace et  $C$  un point extérieur à  $\mathcal{P}$ . Il existe un unique point  $H$  dans  $\mathcal{P}$  tel que  $(CH) \perp \mathcal{P}$ . Ce point est appelé le projeté orthogonal de  $C$  sur  $\mathcal{P}$ .



**Définition:**

Un vecteur non nul  $\vec{n}$  est dit normal au plan  $\mathcal{P}$  s'il est orthogonal à tout vecteur formé par deux points de  $\mathcal{P}$



**Propriété:**

un vecteur est normal (ou orthogonal) à un plan si et seulement si il est orthogonal à deux vecteurs non colinéaires de ce plan.

#### 3.3 Distance d'un point à un plan

**Propriété:**

On considère un vecteur non nul  $\vec{n}$  et un point  $A$ . Il existe un unique plan passant par  $A$  et de vecteur normal  $\vec{n}$ . Ce plan est l'ensemble des points  $M$  de l'espace tel que

$$\overrightarrow{AM} \cdot \vec{n} = 0$$

**Corollaire:**

- Un plan de vecteur normal  $\vec{n}(a; b; c)$  a une équation de la forme  $ax + by + cz + d = 0$ , où  $d$  est un réel.
- Réciproquement,  $a, b, c$  et  $d$  étant quatre réels donnés avec  $a, b$  et  $c$  non tous nuls, l'équation  $ax + by + cz + d = 0$  définit un plan de vecteur normal  $\vec{n}(a; b; c)$ .

**Propriété:**

Soit  $\mathcal{P}$  le plan d'équation  $ax + by + cz + d = 0$ ,  $C(x_C; y_C; z_C)$  un point de l'espace et  $H$  le projeté orthogonal de  $C$  sur  $\mathcal{P}$ . La distance de  $C$  au plan  $\mathcal{P}$  est égale à

$$CH = \frac{|ax_C + by_C + cz_C + d|}{\sqrt{a^2 + b^2 + c^2}}.$$